

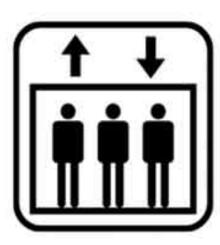


Special Elevator Drive



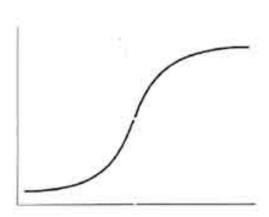
راه اندازی سریع

با استفاده از دفترچهٔ راه اندازی سریع، درایو UNIQUE را به سرعت راه اندازی کنید.



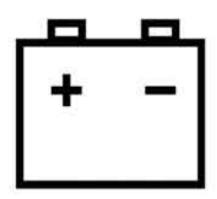
تطبیق با کاربرد آسانسور

امکان تنظیم رله های مخصوص ترمز و تنظیم میزان و زمان تزریق جریان DC



حركت نرم

با استفاده از S-Curve در ۶ نقطه ی مختلف، نرمی حرکت آسانسور به حداکثر می رسد.



نجات اضطراري

امکان کار با **UPS** تکفاز در شرایط نجات اضطراری بدون نیاز به تغییر ورودی ها



خدمات

ما با توان فنی و تجربه کافی در زمینه سوئیچینگ، همواره در کنار شما خواهیم بو د. تنظیم، تعمیر و تعویض قطعات درایو

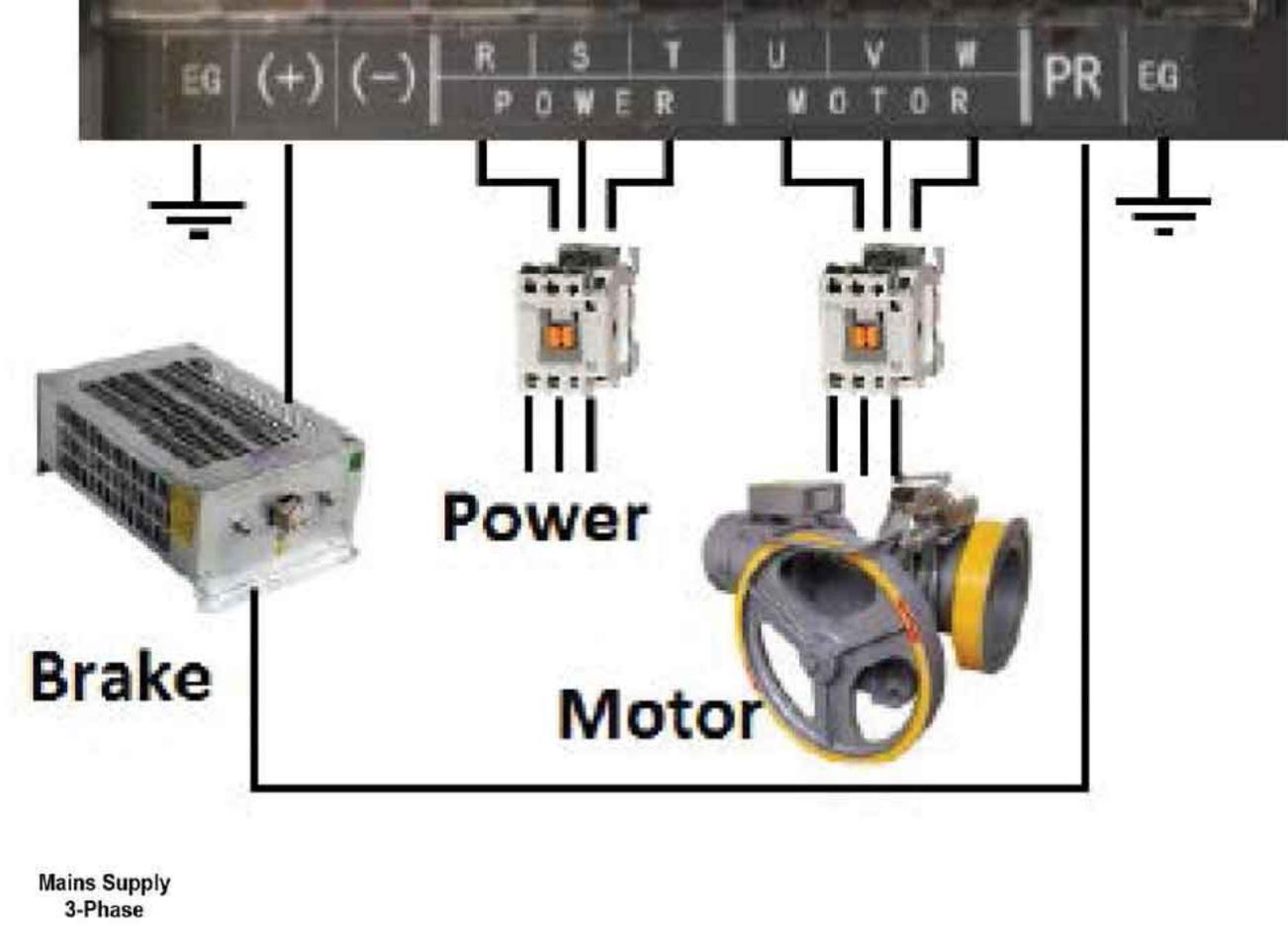


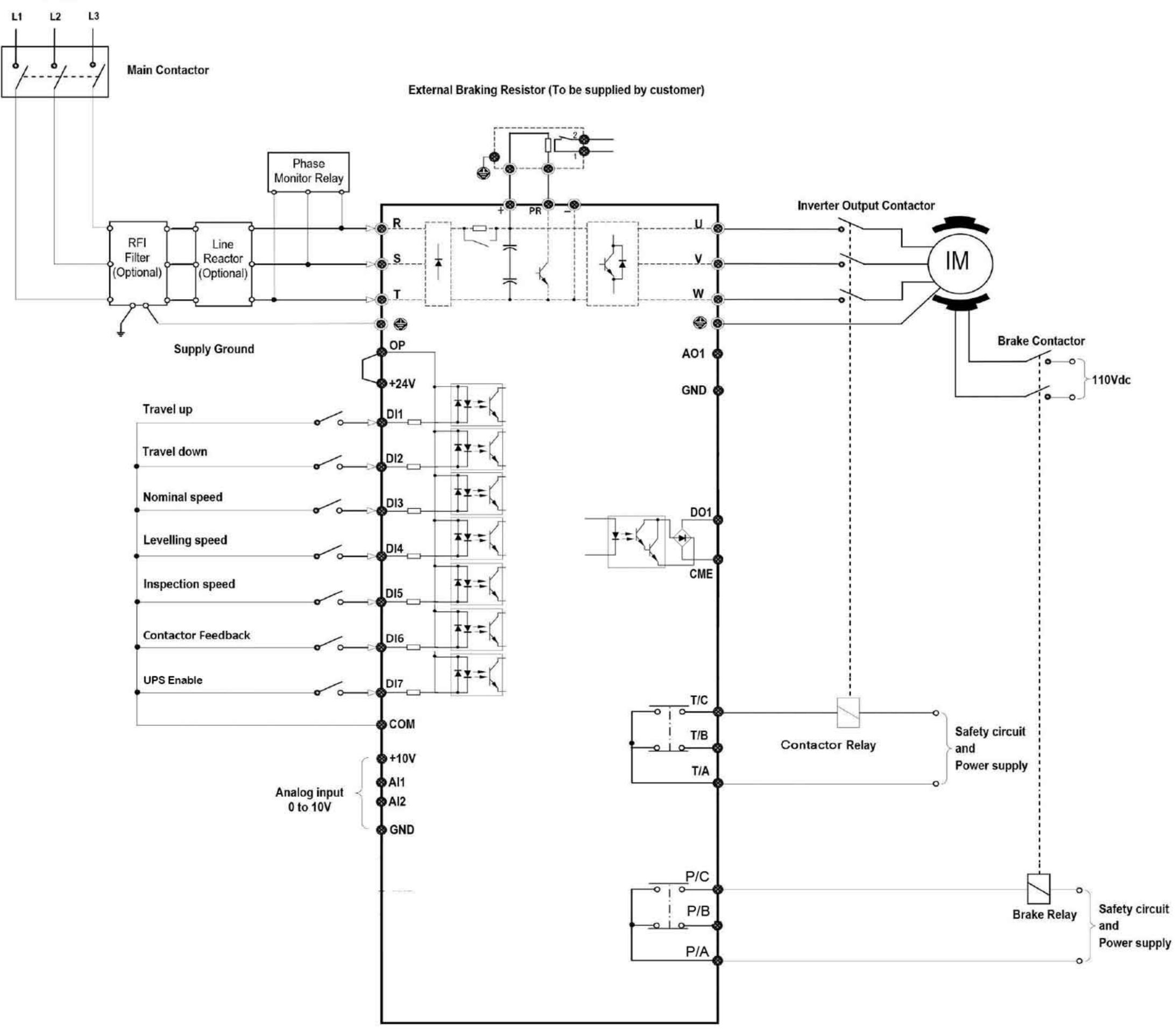
كشتاور بالا

Leveling دقیق و گشتاور بالا در سرعتهای کم اَستفاده از الگوریتم کنترل برداری بدون حسگر









رمان	ترمينال ف	عملكرد ترمينال
	D 1	جهت بالا FWD
	D2	REV جهت پایین
Digital	D3	ورودی سرعت تند High
Input	D4	ورودی سرعت کند Low
ورودی دیجیتال	D5	Revision ورودی سرعت رویزیون
0-2,-2	D6	فيدبك كنتاكتور IGBT Enable
	D7	فعال سازی مود UPS Enable ups
	СОМ	مشترك
보건 본 10	T/A,T/B,T/C	RA:مشترک / RB:تیغه بسته / RC:تیغه باز RC RA
Digital	P/A,P/B,P/C	EA:مشترک / EB:تیغه بسته / EC:تیغه باز Brake Contactor
Output خروجی		
خروجی دیجیتال	DO1	خروجي اپتوكوپلر قابل برنامه ريزي
	CME	مشترك اپتوكوپلر

Group FP Function Code Management

Par.		Description	Def.
		Group FP : Function Code Management	
FP-01	Parameter Restoration	تنظيمات كارخانه	0 بازگشت به
		ت به تنظیمات کارخانه به جز پارامترهای موتور ② پاک کردن خطاهای ثبت شده	🛈 عدم عملکرد 🕦 بازگشت

Group F0 Fundamental

Par.		Description	Def.
		Group F0 : Fundamental	
F0-01	Motor Control Mode	الگوريتم كنترلى موتور	0
		ی بدون سنسور (Sensorless Vector Control (2) (Sensorless Vector Control ری بدون سنسور (Sensorless Vector Control	🛈 کنترل بردار
F0-02	Command Source Selection	مرجع فرمان حركت	1
		ریق کیپد (LED خاموش) 🕡 کنترل از طریق ترمینال (LED روشن)	🛈 کنترل از ط
F0-03	Frequency Reference Source	نوع فرمان سرعت	6
		ریق کیپد 🔈 🐨 کنترل از طریق ورودی های دیجیتال	🛈 کنترل از ط
F0-15	Carrier Frequency	فركانس سوئيچينگ درايو	6kHz



Group FC Multi-Step Frequency

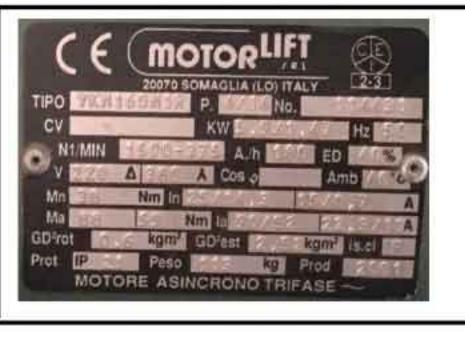
Par.	Description	Def.
	Group FC: Multi-Step Frequence	у
FC-00	Multi-speed frequency 0	0%
FC-01	Multi-speed frequency 1	100%
FC-02	Multi-speed frequency 2	10%
FC-03	Multi-speed frequency 3	0%
FC-04	Multi-speed frequency 4	30%
FC-05	Multi-speed frequency 5	0%
FC-06	Multi-speed frequency 6	0%
FC-07	Multi-speed frequency 7	0%
FC-08	UPS mode speed	10%

F	F4-02- to F4-04 Multi-Reference			
	F4-02 / D3 F4-03 / D4 F4-04 / D5			
0	OFF	OFF	OFF	
1	ON	OFF	OFF	
2	OFF	ON	OFF	
3	ON	ON	OFF	
4	OFF	OFF	ON	
5	ON	OFF	ON	
6	OFF	ON	ON	
7	ON	ON	ON	



Group F1 Motor Parameters

Par.	Description		Def.
	Group F1 : Motor	Parameters	
F1-01	Motor rated power	توان نامي موتور	X.
F1-02	Motor rated voltage	ولتاژ نامی موتور	380V
F1-03	Motor rated current	جریان نامی موتور	(*
F1-04	Motor rated frequency	فركانس نامي موتور	50.00Hz
F1-05	Motor rated speed	سرعت نامي موتور	1380 RPM





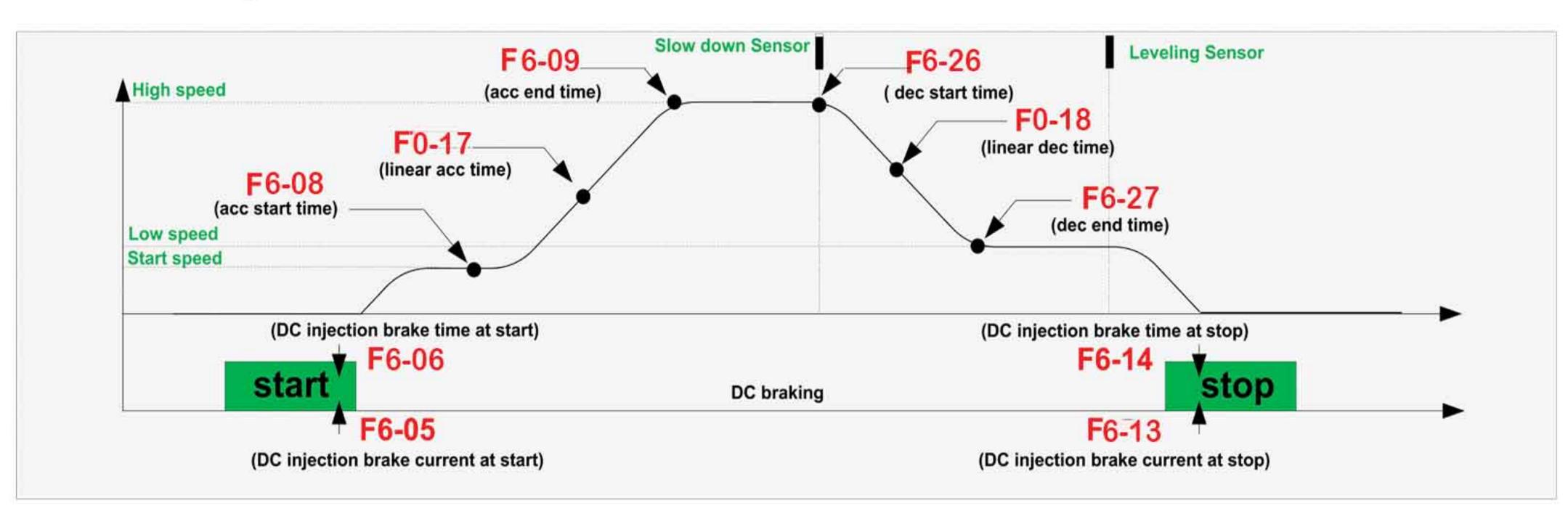


Par.	Description		Def.
	Group F4: Digital input	·	
F4-00	Function of terminal D1(FWD)	عملکرد ورودی D1	1
F4-01	Function of terminal D2(REV)	عملکرد ورودی D2	2
F4-02	Function of terminal D3(SPD1)	عملکرد ورودی D3	12
F4-03	Function of terminal D4(SPD2)	عملکرد ورودی 104	13
F4-04	Function of terminal D5(SPD3)	عملکرد ورودی D 5	14
F4-05	Function of terminal D6(Contactor Feedback)	عملکرد ورودی D6	8
F4-06	Function of terminal D7(UPS Enable)	عملکرد ورودی D7	53

Group F5 Digital Output

Par.	Desc	ription	Def.
	Group F5:	Digital Output	
F5-02	Relay (T/A-T/B-T/C)	رلهٔ خروجی (کنتاکتور اصلی)	43
F5-03	Relay (P/A-P/B-P/C)	رلهٔ خروجی (کنتاکتورترمز)	42
F5-04	Optocoupler (DO1-CME)	اپتو كوپلر (خروجي فالت)	02

Group F6 Start/Stop Control



Par.	Description		Def.
	Group F6: start / stop	control	
F6-03	Startup Frequency	فركانس شروع حركت	1Hz
F6-04	Holding time of start frequency	مدت زمان اعمال فرکانس شروع	0.38
F6-05	DC injection brake current at start	جریان تزریق DC در راه اندازی	30%
F6-06	DC injection brake current at start	زمان تزریق DC در راه اندازی	0.38
F6-11	Start frequency of DC brake stop	فرکانس تزریق DC در ایستادن	1.40Hz
F6-13	DC injection brake current at stop	جریان تزریق DC در ایستادن	80%
F6-14	DC injection brake time at stop	زمان تزریق DC در ایستادن	1.58
F0-17	linear acc time	شتاب راه اندازی	3.008
F0-18	linear dec time	شتاب ایستادن	2.00S
F6-07	Acceleration/Deceleration Mode	نوع شتابگیری و دور اندازی	3
		نخطى 3 منحنى S-Curve فطى	
F6-08	acc start time proportion	شروع راه اندازی	80%
F6-09	acc end time proportion	پایان راه اندازی	20%
F6-26	dec start time proportion	شروع ايستادن	20%
F6-27	dec end time proportion	پایان ایستادن	30%



Par.	Description	Def.
	Group F8 : Contactor Control	
F8-56	فرکانس باز شدن ترمز	0 Hz
F8-57	Brake open delay	0.0 s
F8-58	فرکانس بسته شدن ترمز	0.5 Hz
F8-59	Brake close delay	1.5 S
F8-60	Contactor close delay	0.2 S
F8-61	تاخیر در باز شدن کنتاکتور	0.2s

Ï

Group F9

Protection Parameters

Par.	Description	Def.
	Group F9 : Protection Parameters	
F9-00	فعال کردن حفاظت اضافه بار 🌘 غیر فعال 🛈 فعال	1
F9-01	Motor Thermal Protection coefficient	0.1

توجه:

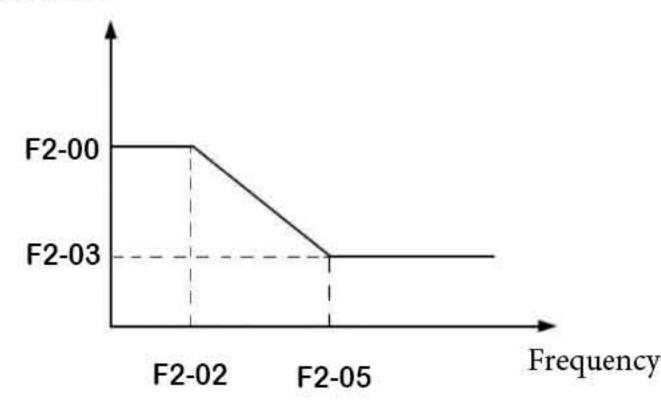
معمولاً نیازی به تغییر ضرایب کنترل کننده نیست ولی در صورت تنظیم صحیح پارامترهای قبلی و بروز ایراداتی همچون ضربه در راه اندازی، لرزش یا عدم Leveling مناسب می توان ضرایب کنترل کنندهٔ سرعت را تغییر داد. دقت شود که این ضرایب مربوط به مود کنترل برداری می باشند.

Group F2

Vector Control

Par.	Description		Def.
40.	Group F2: Vector Control		
F2-00	Speed loop proportional gain 1	بهرهٔ کنترل کنندهٔ سرعت ۱	10
F2-01	Speed loop integral time 1	بهرهٔ انتگرال گیر سرعت ۱	0,2
F2-02	Switchover frequency 1	فركانس تغيير بهرهٔ سرعت ١	10
F2-03	Speed loop proportional gain 2	بهرهٔ کنترل کنندهٔ سرعت ۲	20
F2-05	Switchover frequency 2	فركانس تغيير بهرة سرعت ٢	20

Speed Controller





F1-37

Auto-Tuning

به منظور Autto-Tuning ،ابتدا پارامترهای پلاک موتور را در دستهٔ F1 وارد نمایید. سپس به منوی F1-۳۷ وارد شده ، مقدار آن را برابر۳ قرار داده و کلید ENTER را فشار دهید. عبارت TUNE بر روی نمایشگر ظاهر میشود. در این هنگام تابلو را در مود رویزیون قرار داده و یکی از جهت های بالا یا پایین را فشار دهید. Auto-Tune شروع شده و پس از ۳۰ ثانیه به اتمام خواهد رسید. در صورتی که کنتاکتورهای موتور به صورت خودکار فعال نشدند، به صورت دستی آنها را در حالت وصل نگه دارید.



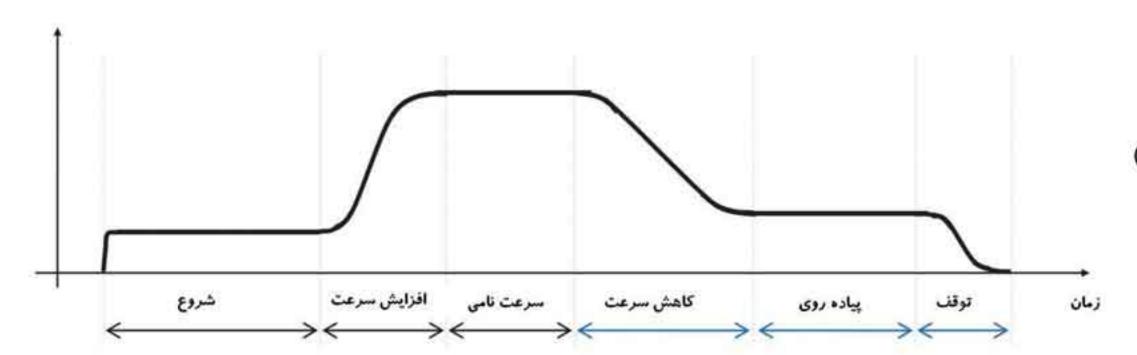
I IPS_Parameter

Par.	Description		Def.
	F8: UPS Parameters		
F8-62	Current threshold in UPS mode	معیار مقایسه جریان در مود UPS	100 %
F8-63	Acceleration time in UPS mode	شتاب راه اندازی در مود UPS	3.0 S
F8-64	Deceleration time in UPS mode	شتاب ایستادن در مود UPS	3.0 S
F8-68	UPS input phase mode select	1: UPS تک فاز UPS سه فاز	1
F8-69	Single phase UPS under voltage point	حداقل ولتاژ قابل قبول ۶۰۷ الی ۱۴۰۷	60 V

با فعال شدن ورودیD7درایو وارد عملکرد نجات اضطراری می شود. دراین شرایط سرعت حرکت موتور توسط پارامتر FC-08 مشخص می شود که اصولا ۱۰٪ (معادل 5Hz) تعیین می شود. جریان موتور قبل از قطع شدن برق در حافظه ی درایو ذخیره می شود و برای تعیین جهت حرکت با "معیار جریان در مود UPS" یعنی پارامتر F8-62 مقایسه می شود. اگر جریان موتور کمتر از F8-62 باشد. آسانسور در همان جهت قبلی حرکت خواهد کرد. در غیر اینصورت جهت حرکت آسانسور برعکس خواهد شد. مقادیر پارامتر F8-62 در تشخیص جهت تعیین کننده است و باید به درستی انتخاب شود برای تعیین مقدار صحیح F8-62 ، در حالی که کابین خالی است، با سرعت رویزیون 5Hz یک بار در جهت بالا و یک بار در جهت پایین آسانسور را حرکت دهید. مقدار جریان موتور را در هر دو حالت از نمایشگر درایو قرائت نمایید. مقدار F8-62 باید برابر با میانگین این دو عدد تعیین شود. توجه کنید که F8-62 به صورت درصد برحسب جریان نامی موتور (پارامتر F1-03) مشخص می شود.



F0.17 افزایش پارامتر F0.01 ور گرفتن کم بودن زمان دور گرفتن کم بودن زمان دور کنترل VF به جای SVC تعیین پارامتر F0.01 وجود گیر مکانیکی موجود در مسیر گرفتن Err02 کم بودن زمان دوراندازی افزایش پارامتر SVC مسیر استفاده از مود کنترل VF به جای SVC تعیین پارامتر F0.01 وجود گیر مکانیکی موجود در مسیر اندازی افزایش پارامتر F0.01 وجود گیر مکانیکی موجود در مسیر مسیر اندازی اندازی عدم نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح اصب مقاومت ترمز با اهم صحیح استفاده از مود کنترل VF به جای SVC تعیین پارامتر F0.01 تعیین پارامتر F0.01 استفاده از مود کنترل VF به جای SVC
افرفتن گرفتن کم بودن زمان دوراندازی کم بودن زمان دوراندازی کا
وجود گیر مگانیگی در مسیر (قع گیر مگانیگی موجود در مسیر (قع گیر مگانیگی موجود در مسیر (قایش پارامتر F0.18 (قایش پارامتر F0.01=0 (قع یین پارامتر F0.01=0 (قع گیر مگانیگی موجود در مسیر
اضافه جریان در زمان دور استفاده از مود کنترل VF به جای SVC تعیین پارامتر F0.01=0 اضافه جریان در زمان دور وجود گیر مکانیکی در مسیر اندازی عدم نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح
اندازی وجود گیر مکانیکی در مسیر رفع گیر مکانیکی موجود در مسیر عدم نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح
اندازی وجود گیر مکانیکی در مسیر رفع گیر مکانیکی موجود در مسیر عدم نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح
استفاده از مود کنترل VF به جای SVC تعیین پارامتر F0.01=0
NO. N.
Err04 اضافه جریان در سرعت ثابت تعیین نامناسب ضرایب کنترل کنندهٔ سرعت تعیین پارامترهای F2 مطابق پیشن
خرابی بورد قدرت تماس شرکت برای تعویض
زیاد بودن ولتاژ لینک DC نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح
Err05 اضافه ولتاژ در زمان دور گرفتن کم بودن زمان دور گرفتن Err05
وجود گیر مکانیکی در مسیر
زیاد بودن ولتاژ لینک DC نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح
Err06 اضافه ولتاژ در زمان دور اندازی کم بودن زمان دور اندازی افزایش پارامتر F0.18
وجود گیر مکانیکی در مسیر رفع گیر مکانیکی موجود در مسیر
زیاد بودن ولتاژ لینک DC نصب مقاومت ترمز با اهم صحیح اداف اتاد میشتان این اور با اهم صحیح اداف اتاد میشتان این اور با اهم صحیح
اضافه ولتاژ در سرعت ثابت وجود گیر مکانیکی در مسیر رفع گیر مکانیکی موجود در مسیر و مسیر
Err08 خطای ولتاژ ورودی را در محدودهٔ مجاز قر
قطعی یا افت ولتاژ گذرای شبکه یا UPS چک کردن توان UPS و ولتاژ شبک
Err09 خطاى كمبود ولتاژ بالا بودن حد آستانهٔ ولتاژ Err09
خرابی بورد قدرت یا کنترل تعویض
فع گیہ موتور یا کاهش یا،
بار برای درایو سنگین بوده یا موتور فقل است . Err10 اضافه بار درایو این موتور به دیفاله
اجرای اتوتیون ناموفق F1-01 و واردن کردن مقدار جدیا
تنظیم اشتیاه ضریب اضافه یا، افزایش مقدار F9-01 و تنظیم ص
اضافه بار موتور بار موتور بار برای درایو سنگین بوده یا موتور قفل است رفع گیر موتور یا کاهش بار
نا متعادل بودن ولتاثهای سه فاز ورودی حک کردن ولتاثهای ورودی
قطعی فاز ورودی خرابی درایو خرابی درایو تعویض تماس با شرکت برای تعویض
خال کارل را ممتعر
قطعی یکی از فازهای خروجی خرابی درایو کرایی موتور و کرایی تعویض خرابی تعویض خرابی تعویض خرابی درایو کرایی تعویض
گم بودن بیش از حد محیط
ا المش دمای محیط الحال الح Frr14 اضافه دمای IGBT خالس فن درایه
تماس با شرکت برای تعویض خرابی سنسور دمای IGBT
Err18 خرابی سنسور جریان خرابی بورد قدرت کت برای تعویض استان کت برای تعویض استان کت اللہ کت اللہ کت اللہ کت اللہ کت اللہ کت اللہ کا تعویض کے اللہ کی تعویض کے اللہ کا تعویض کے اللہ کی تعویض کے اللہ کا تعویض کے اللہ کے اللہ کا تعویض کے اللہ کی کے اللہ کی کے اللہ کی کے اللہ کی کے اللہ کے اللہ کے اللہ کے اللہ کی کے اللہ کی کے اللہ کے اللہ کے اللہ کے اللہ کے اللہ کے الل
ورود اشتباه بارامترهای موتور بارامترهای 1-05 تا 17-05 تا 17-05 صح
ا تنظیم ناموفق اتوتیون اطولانی شدن بیش از حد اتوتیون کابل بین موتور و درایو چک شود.
EEPROM آیسی EEPROM آسیب دیده است. تماس با شرکت برای تعویض خطای قرائت EEPROM
حک کرد: موتور و کارا ها
خطای اتصال به زمین اتصال موتور به زمین اتصال موتور به زمین اتصال موتور به زمین اتصال موتور و عبل به در مین اتصال به زمین اتصال
یا، دای موتور : باد است
جار برای برای برای برای برای برای برای بر
عدم تعدیف مرودی فیدیک کنتاکور و یا اتصال تعیین F4-05=08 و اتصال ف
قطعی دو یا سه فاز خروجی صحیح آن Err61 ورودی کیات کا او اسان کا او او اسان کا او او اسان کا او او اسان کا او اسان کا او او اسان کا او او اسان کا او او اسان کا او اسا



تنظیم دقیقتر و بهبود کیفیت حرکت Elevator Performance Fine Tuning

مرحله	مشكل	علت	راه حل
		ترمز زود آزاد میشود	افزایش 57-F8 تا ۰٫۵ ثانیه
	رول بک	گشتاور خروجی کم است	افزایش مقدار F2-00
Sa.m		تزریق DC کم است	افزایش مقدار F6-05
شروع		ترمز دیر آزاد میشود	کاهش F8-57
3	ضربه در راه اندازی	زیاد بودن ضریب کنترل کننده سرعت	کاهش پارامتر F2-00 تا عدد ۱۰
<u> </u>	ضربه در ابتدای شتابگیری	شتابگیری سریع	افزایش 17-F0 یا F6-08
افزایش سرعت	ضربه در انتهای شتابگیری	شتابگیری سریع	افزایش 17-F0 یا F6-09
	لرزش	ناپایداری کنترل کننده	افزایش اختلاف F2-05 و F2-02
		بزرگ بودن بهرهٔ کنترل سرعت	کاهش F2-03 و افزایش F2-04
سرعت نامی	لرزش	بزرگ بودن بهرهٔ کنترل جریان	بازبینی پارامترهای موتور و Auto-Tune
	ضربه در ابتدای کاهش سرعت	كاهش سرعت سريع	افزایش 18-F6 یا F6-26
کاهش سرعت	ضربه در انتهای کاهش سرعت	كاهش سرعت سريع	افزایش 18-F6 یا F6-27
S. C.	لرزش	برخورد به حد مجاز جریان	افزایش F3-18
1	توقف لحظه ای یا کمتر شدن سرعت از ۵ هرتز	تنظيم نبودن ضرايب كنترل كننده	کاهش مقدار F2-01 تا حدود ۰٫۲
پیادەروى	سرحات ر ما سرحات کردن کرم بودن سرعت	گشتاور خروجی کافی نیست	اطمینان از F0-01=0 افزایش F2-00 بازبینی پارامترهای موتور و Auto-Tune
	ضربه در توقف	ترمز زود بسته میشود	اطمینان از فرکانس بسته شدن ترمز F8-58=0.5Hz افزایش تاخیر بسته شدن توسط 59-F8 از صفر تا 1.5 ثانیه
	حرب در توت	دور اندازی سریع	شیب دور اندازی در مرحله ی توقف را بیشتر کنید (افزایش 64-78)
توقف		تزریق بیش از حد DC	کاهش F6-13
		کوتاه بودن زمان تزریق DC	افزایش فرکانس شروع و زمان تزریق: F6-14 تا حدود ۲ ثانیه و F6-11 تا حدود ۲ هرتز
		ضعیف بودن مقدار تزریق DC	افزایش F6-13
	عدم توقف كامل فلكه	دیر عمل کردن ترمز	اطمینان از فرکانس بسته شدن ترمز F8-58=0.5Hz کاهش تاخیر بسته شدن توسط F8-59 از صفر تا ۰٫۵ ثانیه

